

# INITIALE ARBEITSGRUPPEN



Michael Rathmair  
JR ROBOTICS



Hubert Zangl  
AAU Klagenfurt



Thomas Ulz  
Knapp



Christian Falch  
MICADO



Markus Vincze  
TU Wien



Wilfried Kubinger  
FH Technikum Wien

## Sicherheit

- Maschinen- und Arbeitssicherheit
- Normen
- Robotersicherheit
- Cybersecurity

## Sensorsysteme und -technologien

- Messtechnik
- Sensorik
- Maschinelles Sehen
- Robot Vision
- Sensorfusion
- Perzeption

## Mobile Systeme

- Outdoor Robotik
- Agrarrobotik
- Robotik am Bau
- Logistik
- Mobile Manipulation
- Autonome mobile Systeme

## Industrielle Lösungen

- Automatisierungstechnik
- Regelungstechnik
- Modellbildung
- Kinematik, Dynamik
- Simulation
- virtuelle Inbetriebnahme
- Optimierung

## Menschzentrierte Robotersysteme

- Medizinrobotik
- Rehabilitationsrobotik
- Assistenzrobotik
- AAL
- MRK und Mensch-Roboter-Interaktion
- Akzeptanz

## Nachwuchs

- Summer School
- ARW
- Bildung
- Nachwuchsförderung

## Nachhaltigkeit

- Sozioökologische Nachhaltigkeit
- Sustainable Development Goals
- Kreislaufwirtschaft



Astrid Weiss  
TU Wien